

Dismantling-Manipulator

Datenblatt



Dismantling Manipulator

ULRICH.C.DE



Flipper



Roboterarm



Kontrollpult



Werkzeuge

technische Daten	Eigenschaften	Erweiterungen
Gewicht: ± 170kg Zuladung: bis 20kg max. Gesamtgewicht: ± 190kg max. Geschwindigkeit: ± 4km/h Abmessungen (L x B x H): 1450-1560 x 710 x 1220-1840mm Bodenfreiheit: ca. 100mm	- wind- und wetterfest - spritzwassergeschützt - geräuscharm - robuste Aluminiumbauweise - Industrieantriebe - Kettentransmission - großzügig dimensionierte Bauteile	- Kranösen / Stoßfänger - Kettenausleger / Flipper - Roboterarm - Kabelanschluss / Netzteil - Fahrzeugelektronik / Netzteile - NotHalt/NotAus Funktion - Befestigungen für Kameras - Ethernet Steuerung - Werkzeughalter
Roboterarm	Antriebe Akkus	Steuerung Bedienpult
Kraft bei max. Auslage: 10-20 Kg Steuerung: Einzelachse Analog Antriebe. 24 Volt DC-Motoren 7 DOF Freiheitsgrade 1. Drehbare Basisplatte 2. Neigbarer Basisarm 3. Beweglicher Arm 4. Sferen-Ausleger 5. Tilt - Neigbare Handachse 6. Rotate - Drehbare Handachse 7. Optional Endeffektor / Greifer 8. <i>Optional Aktor</i>	Art: RT Kettenfahrzeug Jeweils ein Antrieb pro Seite (Rechts und Links) Motoren: zwei Industrieantriebe 500Watt Akkus: 40 Ah Pb Spannung: 24Volt Fahrzeit: 2 Stunden Laufzeit: 5 Stunden Netzbetrieb: ~ Stunden	Anbindung: Ethernet / RJ45 Hallgeber Joysticks Wahlschalter für Fahrzeug und Roboterarm-Funktionen. LCD-Display Funktionen. Achsen-Invertierung, Achsenfeinregelung, Achsenarretierung, Startfreigabe und NotHalt Status- und Spannungsauswertung
	Ketten	Fahreigenschaften
	Gummiketten 2x Antriebskette Breite: 50mm Länge: ~1750mm 4x Flipper-Ausleger Breite: 50mm Länge: ~1600mm	Steigfähig: 30° Wenderadius: ~ 1700 mm (Drehen auf der Stelle möglich)

