

## CYOUTOO Software Adressen

Die Software.Adressen, beschreiben die wichtigsten Verbindungseinstellungen der Software

### Allgemein

<b>Roboter IP (W-Lan)</b>	-	Dynamisch über DHCP
<b>Roboter IP (Lan - RJ45)</b>	192.168.1.144	Statisch
<b>Steuerung IP (W-Lan)</b>	-	Dynamisch über DHCP
<b>Steuerung (Lan - RJ45)</b>	192.168.1.143	Statisch
<b>Backup Steuerung IP (W-Lan)</b>	-	Dynamisch über DHCP
<b>Backup Steuerung (Lan - RJ45)</b>	192.168.1.140	Statisch

### Roboter-Hardware

NAME	Typ	Cport-Name	Com PORT	BAUD	ID	I2C-Adresse
CU-CHAIN-CHASSIS	CU-RS232<->Steuerung	CU-CHAIN-CHASSIS	Com 1	19200	1	124
PCF-Relais	Slave-Steuerung	"		I2C only		118
GPS	CU-RS232<->Sensor	GPS	Com 4	4800		
COMPASS	CU-RS232<->Sensor	COMPASS	Com 5	19200		
CU-CAMSTAND	CU-RS232<->Steuerung	CU-CAMSTAND	Com 6	19200	3	128
CU-CAMSTAND	Slave-Steuerung	"		I2C only	4	130
CU-SENSORSTAND	CU-RS232<->Steuerung	CU-SENSORSTAND	Com 7	19200	2	126
US-SENSOR	Sensor	"		I2C only		224

### Roboter-Dienste

NAME	Typ	TCP/Port
Webserver	Apache Webserver	80
CU-CHAIN-CHASSIS	CU-RS232 (Server)	81
CU-CAMSTAND	CU-RS232 (Server)	82

## PCF-Relais

<b>Bit</b>	<b>Hardware</b>	<b>Funktion</b>
<b>BIT0</b>	0 Relais K2 (2A belastbar) 2xUM	Bit0 _____
<b>BIT1</b>	1 Relais K1 (6A belastbar) 2xUM	Bit1 Luxeon
<b>BIT2</b>	2 Relais K3 (6A belastbar) 2xUM	Bit2 LED
<b>BIT3</b>	3 FET Schaltstufe FET C	Bit3 _____
<b>BIT4</b>	4 FET Schaltstufe FET B	Bit4 _____
<b>BIT5</b>	5 FET Schaltstufe FET A	Bit5 _____
<b>BIT6</b>	6 Relais K4 (1A)	Bit6 _____
<b>BIT7</b>	7 Relais K5 (1A)	Bit7 Signal beep

# Passwörter

## System

VNC  
WEBSYSTEM

## User/Id

CYOUTOO  
CYOUTOO

## Passwort

\*\*\*\*\*  
\*\*\*\*\*